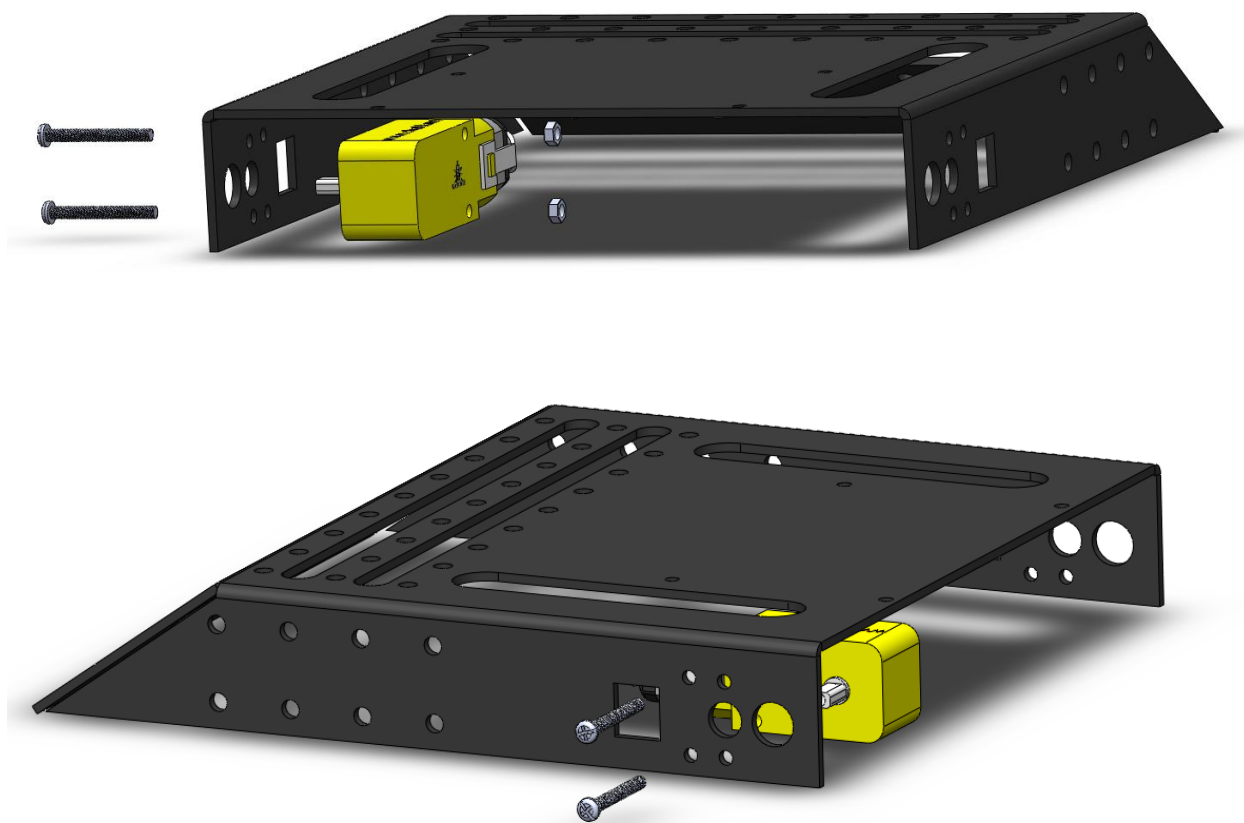
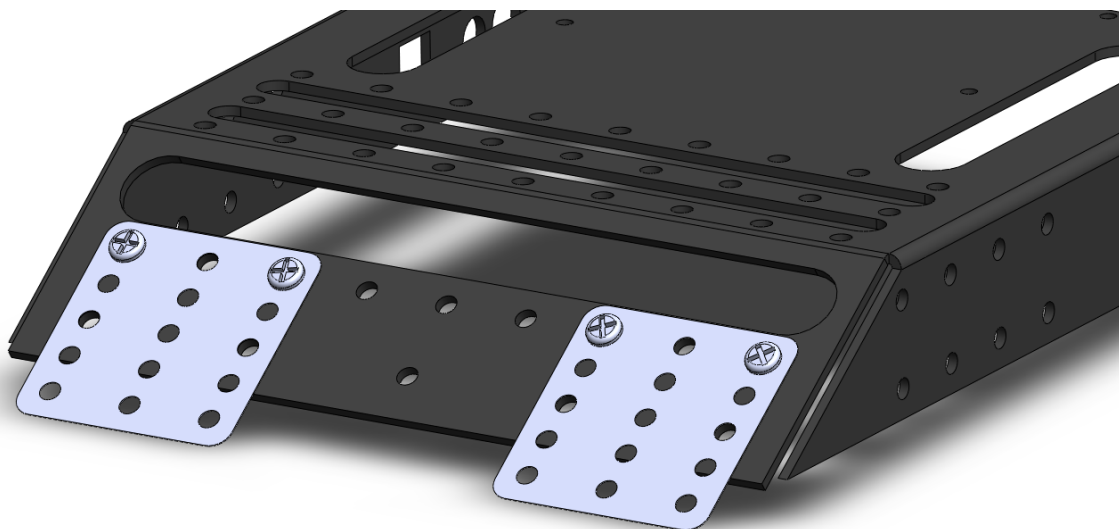


برای ساخت این ربات ابتدا شاسی ربات را میسازیم با توجه به اینکه یک شاسی یک تیکه داریم ساخت شاسی ساده میباشد. به تصویر زیر دقت کنید.



البته این شاسی به گونه ای طراحی شده که موتور فلزی ZGA25 نیز به آن بسته میشود که با توجه به قوانین مسابقاتی که در آن شرکت میکنید میتوانید موتور خود را انتخاب کنید. دو گیربکس در دو سمت ربات ببندید.. پیشنهاد میشود در جلوی ربات چرخ هرزگرد ببندید تا جلوی ربات کاملاً روی زمین قرار گیرد. البته برای سطوح ناهموار بهتر است چرخ هرزگرد نیز ببندید. یکی از مزیت های مهم رباتهای جنگجو با سطح شیبدار این است که بتواند به زیر ربات حریف برود تا ربات حریف را از روی زمین بلند کند برای این منظور میتوانید تیغه هایی را که در پک وجود دارد به شکل دلخواه به ربات خود ببندید. در تصویر زیر یک نمونه را مشاهده میکنید.



بعد از این مرحله می‌توانید به صورت ابتکاری با استفاده از المانهای فلزی ربات خود را تقویت کنید. توجه داشته باشید با توجه به وزن ربات حتماً از ۸ باتری آلکالاین برای راه اندازی این ربات استفاده کنید.